



მაგიდა № 6.

28.04.2013/ ფიზ/ IV/ 756

ამოცანა № 1

გვერდი № 1

1. რომ დავაჯეროთ, მოვხვედებით, რომ არ აქვს პნიშვნელობა ენი L ნსტოიონ ზეუ თუ 2 ნსტოიონ. თანეუი ნნაომა. ში შინს ანთი 21 რივე ენი ვიკნა, ამ მხრეკ სისაბ სიკსტოიონი.

ახლან ვამოძინებთ ზიბეკა ითვალ, რომ ინივე R ნნაომა ზი ფილი ენი ვიკ. ანალოგიურე თილი ენი ვიკა ზეი-ქანა r ნნაომა ზიბეკა.

$$I_1 r + (2I_1 - I) r = (I - I_1) R$$

$$3I_1 r + I_1 R = I(R + r) \quad I_1 = I \cdot \frac{R+r}{3r+R}$$

$$U_{12} = I_1 r + (2I_1 - I) r + I_1 r = 4I_1 r - I r = I r \left(4 \cdot \frac{R+r}{3r+R} - 1 \right) = I r \left(\frac{4r - 3r + 4R - R}{3r+R} \right) = I r \cdot \frac{3R+r}{3r+R}$$

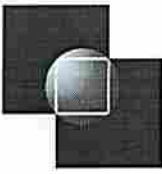
3ათხი სიყვი ნნაომა, x.

$$I \cdot x = I \cdot r \cdot \frac{3R+r}{3r+R} \quad x = r \cdot \frac{3R+r}{3r+R}$$

2. $U = I r \cdot \frac{r+3R}{3r+R}$ $I = U \cdot \frac{3r+R}{(r+3R)r}$ $I_1 = U \cdot \frac{r+R}{(r+3R)r}$

$$\phi_A - \phi_B = U \left(\frac{2(r+R)}{(r+3R)r} - \frac{3r+R}{(r+3R)r} \right) r = U \cdot \frac{R-r}{r+3R} \quad \phi_A - \phi_B = I_{AB} \cdot r$$

3. თუ $R = 3r$ $R > r$ ა.ი. $(I - I_1) < I_1$ ანუ ენი ვიკი A-ს B-სა.



მაგიდა № 6.

28.04.2013/ ფიზ/ IV/ 456

ამოცანა №

2

გვერდი №

1

$$a = \beta g \quad T = 2\pi \sqrt{\frac{l}{a+g}} = 2\pi \sqrt{\frac{l}{(\beta+1)g}} = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}} \cdot \frac{1}{\sqrt{\beta+1}}$$

$$h = \frac{\beta g \cdot t^2}{2} \quad t = \sqrt{\frac{2h}{\beta g}} \quad \text{აუ ვნებთ ახვანებას } t \text{ დროს.}$$

იგი ახვანებად $\frac{t}{\sqrt{\beta+1}}$ დროს და ჩამოვრჩება $\Delta t = t - \frac{t}{\sqrt{\beta+1}} = t \left(1 - \frac{1}{\sqrt{\beta+1}}\right)$

ვათვალო ჩამოვრჩებად დროს t_1 დროს.

$$T' = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g-a}} = 2\pi \sqrt{\frac{l}{(1-\beta)g}} = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}} \cdot \frac{1}{\sqrt{1-\beta}}$$

t_1 დროს ჩამოვრჩებად და ახვანება $\frac{t_1}{\sqrt{1-\beta}}$ დროს

ახვანებად $\Delta t_2 = \frac{t_1}{\sqrt{1-\beta}} - t_1 = t_1 \left(\frac{1}{\sqrt{1-\beta}} - 1\right)$

$$\Delta t_1 = \Delta t_2 \quad t \left(1 - \frac{1}{\sqrt{\beta+1}}\right) = t_1 \left(\frac{1}{\sqrt{1-\beta}} - 1\right)$$

$$t_1 = \sqrt{\frac{2h}{\beta g}} \cdot \frac{\sqrt{\beta+1} - 1}{-\sqrt{1-\beta} + 1} \cdot \frac{\sqrt{1-\beta}}{\sqrt{1+\beta}} = \sqrt{\frac{2h}{\beta g}} \cdot \frac{\sqrt{1+\beta} - 1}{1 - \sqrt{1+\beta}} \cdot \frac{\sqrt{1-\beta}}{\sqrt{1+\beta}}$$



მაგიდა № 6.

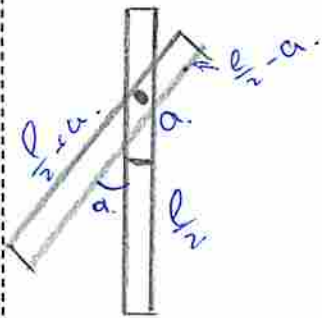
28.04.2013/ ფიზ/ IV/ 756

ამოცანა №

3

გვერდი №

1.



$$1) m_1 = \frac{l+a}{2} \cdot m.$$

$$M = \gamma S.$$

$$m_2 = \frac{l}{2} - a \cdot m.$$

$$S = -\alpha''.$$

$$M = m_1 g \cdot \frac{l+a}{2} \cdot d - m_2 g \cdot \frac{l}{2} - a \cdot d.$$

$$M = \alpha mg \left(\frac{(l+2a)^2}{8l} - \frac{(l-2a)^2}{8l} \right) = \frac{\alpha mg}{8l} \cdot 8al$$

$$M = \alpha mg a.$$

$$\gamma = \frac{1}{12} m l^2 + m a^2 = m \frac{(l^2 + 12a^2)}{12}.$$

$$\alpha mg \cdot a = - \gamma \frac{(l^2 + 12a^2)}{12} \cdot \alpha''.$$

$$12ga \cdot \alpha + (l^2 + 12a^2) \alpha'' = 0.$$

$$\alpha'' + \alpha \cdot \frac{12ga}{l^2 + 12a^2} = 0.$$

$$\omega^2 = \frac{12ga}{l^2 + 12a^2} \quad T = 2\pi \sqrt{\frac{l^2 + 12a^2}{12ga}}$$

$$2) T = \min \Rightarrow T^2 = \min \quad T^2 = \pi^2 \cdot \frac{l^2 + 12a^2}{3ga}.$$

$$(T^2)'(a) = 0. \quad \pi^2 \cdot \frac{24a \cdot 3ga - 3g \cdot (l^2 + 12a^2)}{9ga^2} = 0.$$

$$24a^2g - gl^2 - 12a^2g = 0.$$

$$gl^2 = 12a^2g$$

$$l^2 = 12a^2 \quad a = \frac{l}{2\sqrt{3}}$$

$$3) T_{\min} = \pi \sqrt{\frac{l^2 + \frac{l^2}{3}}{3 \cdot \frac{l}{2\sqrt{3}} \cdot g}} = \pi \sqrt{\frac{4l^2}{15lg}} = 2\pi \sqrt{\frac{l}{15g}}$$



მაგიდა № 6.

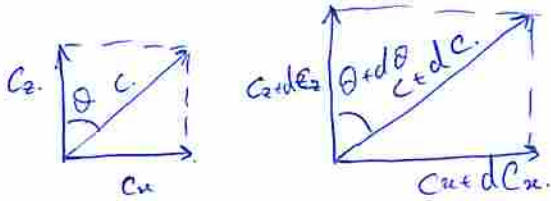
28.04.2013/ ფიზ/ IV/ 756

ამოცანა №

4

გვერდი №

1



$$c^2 = c_x^2 + c_z^2$$

$$(c+d)^2 = (c_z+d)^2 + (c_x+d)^2$$

$$c^2 + 2cd = c_x^2 + c_z^2 + 2(c_x d + c_z d)$$

$$cd = c_x d + c_z d$$

$$d = \frac{c_x}{c} d + \frac{c_z}{c} d$$

$$\cos \theta = \frac{c_z}{c} \quad \cos(\theta+d) = \frac{c_z+d}{c+d}$$

$$\sin \theta = \frac{c_x}{c}$$

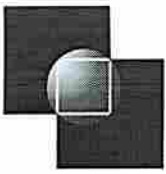
$$\cos \theta - \sin \theta d = \frac{c_z+d}{c(1+d/c)}$$

$$\frac{c_z}{c} - \frac{c_x}{c} d = \frac{c_z+d}{c} \left(1 - \frac{d}{c}\right)$$

$$c_z - c_x d = (c_z+d) \left(1 - \frac{d}{c}\right)$$

$$c_z - c_x d = c_z - c_z \frac{d}{c} + d$$

$$c_x \cdot d = c_z \cdot \frac{d}{c} + d$$



მაგიდა № 6.

28.04.2013/ ფიზ/ IV/ 756

ამოცანა №

4

გვერდი №

2.

$$c_x \cdot d\theta = c_z \cdot \frac{dc}{c} - dc_z$$

$$dc = \frac{1}{c} \cdot (c_x dc_x + c_z dc_z)$$

$$c \cdot c_x \cdot d\theta = \frac{c_z}{c} \cdot (c_x dc_x + c_z dc_z) - \frac{dc_z}{c_x}$$

$$c \cdot d\theta = \frac{c_z}{c} (dc_x + \frac{c_z}{c_x} dc_z) - \frac{dc_z}{c_x}$$

$$\left(\frac{c}{c_x}\right) \cdot d\theta = \frac{c_z}{c} \left(\frac{dc_x}{c_x} + \frac{c_z}{c_x} \cdot \frac{dc_z}{c_x} \right) - \frac{dc_z}{c_x^2}$$

$$\frac{d\theta}{\sin\theta}$$

თავსი მსგავსი

$$c = c_0 + b z$$

$$dc = b \cdot dz$$

$$(c_0 + b z) b \cdot dz = c_x \cdot dc_x + c_z \cdot dc_z$$

$$c_0 \cdot b dz + b^2 \cdot z \cdot dz = c_x \cdot dc_x + c_z \cdot dc_z$$

$$c_0 b z + \frac{1}{2} b^2 z^2 = \frac{1}{2} (c_x^2 - c_{x0}^2) + \frac{1}{2} (c_z^2 - c_{z0}^2)$$

$$2 c_0 b z + b^2 z^2 = c_x^2 + c_z^2 - (c_{x0}^2 + c_{z0}^2)$$

$$2 c_0 b z + b^2 z^2 = c^2 - c_0^2$$

$$c_x \cdot d\theta = c_z \cdot \frac{dc}{c} - dc_z$$

$$\frac{c_x}{c_z} \cdot d\theta = \frac{dc}{c} - \frac{dc_z}{c_z}$$

$$\text{tg}\theta d\theta = \frac{dc}{c} - \frac{dc_z}{c_z}$$



მაგიდა № 6

28.04.2013/ ფიზ/ IV/ 756

ამოცანა №

4

გვერდი №

3.

$$\operatorname{tg} \theta d\theta = \frac{dc}{c} - \frac{dc_2}{c_2}$$

იმავე აუ = ვინაშნაგრაიება და ჭეძავს ჰაია ვაძი. რომ $\frac{c_2}{c} = \cos \theta$
 $c_2 = c \cdot \cos \theta$

იკვლიან. θ -ს და c -ს დამოკიდებულება ვნახოთ.

ანუ. θ -ს და c -ს დამოკიდებულება ვნახოთ.

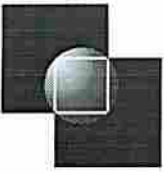
ამაინავე ვხედავთ ისე, რომ $\frac{dc}{dz} = \operatorname{tg} \theta$ ა.ი. ვიყავდა მათემატიკა

სწრაფობის ვნახოთ, რომელიც დამოკიდებულია θ -ს და c -ს და
 c -ს მხრივ. (შეგნებ იქ ვნახოთ ისევე როგორც ან ვიხილოთ აქ)

ამ ვიხილოთ θ -ს სწრაფობის ანუ c -ს და c -ს θ -ს

დამოკიდებულება, ჭეძავს ვიხილოთ იქ θ -ს, რომელიც c -ს მხრივ

ნახოთ მხრივ.



მაგიდა № 6

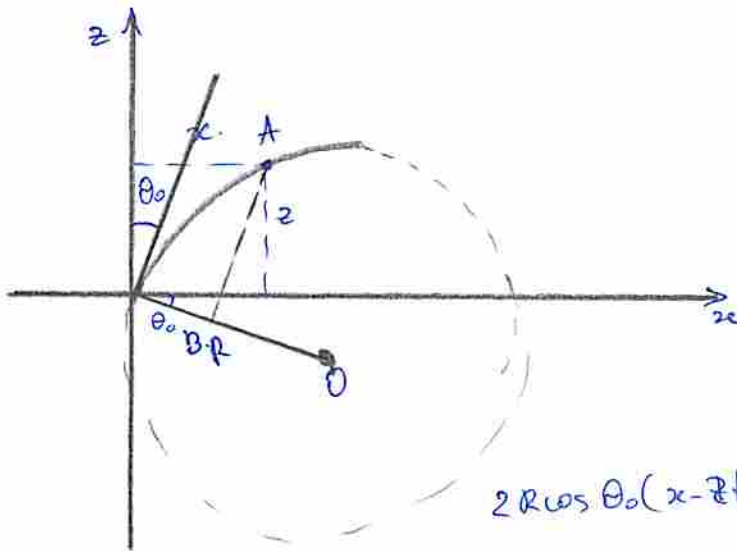
28.04.2013/ ფიზ/ IV/ 756

ამოცანა №

4

გვერდი №

4



$$R^2 = (AB)^2 + (BO)^2$$

$$\begin{cases} AB = \frac{z}{\cos \theta_0} + (x - z \tan \theta_0) \cdot \sin \theta_0 \\ BO = -(x - z \tan \theta_0) \cos \theta_0 + R \end{cases}$$

$$R^2 = \frac{z^2}{\cos^2 \theta_0} + \frac{(x - z \tan \theta_0)^2 \sin^2 \theta_0}{\cos^2 \theta_0} + \frac{2 \sin \theta_0 (x - z \tan \theta_0) z}{\cos^2 \theta_0} + R^2 + \frac{(x - z \tan \theta_0)^2 \cos^2 \theta_0}{\cos^2 \theta_0} - 2R \cos \theta_0 (x - z \tan \theta_0)$$

$$2R \cos \theta_0 (x - z \tan \theta_0) = \frac{z^2}{\cos^2 \theta_0} + (x - z \tan \theta_0)^2 + \frac{2 \sin \theta_0 z^2 (x - z \tan \theta_0)}{\cos^2 \theta_0}$$

$$R = \frac{\frac{z^2}{\cos^2 \theta_0} + (x - z \tan \theta_0)^2 + \frac{2 \sin \theta_0 z^2 (x - z \tan \theta_0)}{\cos^2 \theta_0}}{2 \cos \theta_0 (x - z \tan \theta_0)}$$

სხვათა შორის, როდესაც $\theta_0 = 0$ (რომელიც ნიშნავს იმას, რომ z არის x -ის პარალელური), მაშინ $\cos \theta_0 = 1$ და $\sin \theta_0 = 0$.

$$R = \frac{z^2 + (x - z \tan \theta_0)^2 + 2 \sin \theta_0 z^2 (x - z \tan \theta_0)}{2 (x - z \tan \theta_0)}$$

$$R = \frac{z^2 + x^2 - 2xz \tan \theta_0 + 2z^2 \tan \theta_0 - 2z^2 \tan^2 \theta_0}{2 (x - z \tan \theta_0)}$$

$$R = \frac{2x - 2z \tan \theta_0}{2 (x - z \tan \theta_0)} = \frac{z^2 + x^2}{2 (x - z \tan \theta_0)}$$

$$\frac{C_0}{B \theta_0} = \frac{z^2 + x^2}{2 (x - z \tan \theta_0)}$$

$z \ll x$

$x \approx R$



მაგიდა № 6

28.04.2013/ ფიზ/ IV/ 756

ამოცანა №

4

გვერდი №

5.

$$R = \frac{z^2 + R^2}{2(R - z\theta_0)}$$

$$R = \frac{c_0}{b\theta_0}$$

$$\frac{c_0}{b\theta_0} = \frac{z^2 + \frac{c_0^2}{b^2\theta_0^2}}{2\left(\frac{c_0}{b\theta_0} - z\theta_0\right)}$$

$$\frac{c_0\theta_0}{b} = \frac{c_0^2 + b^2z^2\theta_0^2}{2\left(\frac{c_0 - 2bz\theta_0^2}{b\theta_0}\right)}$$

$$2\frac{c_0\theta_0}{b} \cdot \frac{c_0 - 2bz\theta_0^2}{b\theta_0} = c_0^2 + b^2z^2\theta_0^2$$

$$2\frac{(c_0^2 - 2bz\theta_0^2)}{b^2} = c_0^2 + b^2z^2\theta_0^2$$

$$2c_0^2 - 2bz\theta_0^2 = b^2c_0^2 + b^4z^2\theta_0^2$$

$$c_0^2(2 - b^2) = \theta_0^2(b^4z^2 + bz c_0)$$

$$\theta_0 = c_0 \sqrt{\frac{2 - b^2}{b^4z^2 + bz c_0}}$$